

## >>> **Activité Dessin du châssis**

Vous devez consigner vos réponses dans votre cahier, partie carnet de bord.  
N'oubliez pas de recopier les questions et de fournir un travail lisible.

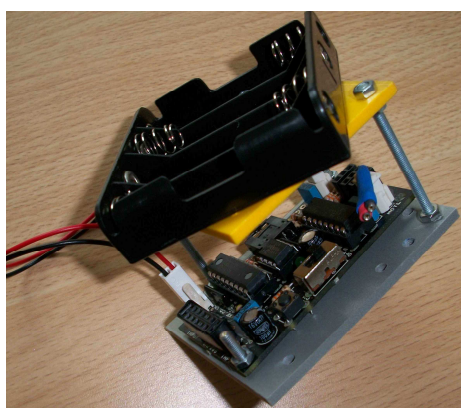
### **1. Etablir la liste de tous les composants qui seront présents sur le châssis.**

Ecrire tous les éléments qui seront présents sur votre châssis.

Commentaires :

- Vous ne savez pas encore quel(s) capteur(s) vous utiliserez. Ajoutez les trois capteurs à votre liste.
- Le module de pilotage sera inclus dans un élément nommé « **bloc de pilotage** » sur lequel sera fixé le coupleur de piles (voir photo)

**Bloc pilotage :**



### **2. Inscrivez maintenant les dimensions de tous ces éléments.**

Demandez les différents capteurs, ainsi que le « bloc de pilotage » à votre professeur, puis mesurez les.

### **3. Contraintes dimensionnelles du robot à créer.**

Dans vos documents de début d'année, retrouvez les contraintes de dimensions de votre robot en fonction de la piste. Ecrire ces contraintes.

### **4. Premier dessin du châssis**

Sur une nouvelle feuille de votre carnet de bord, faites votre premier dessin du châssis du robot de votre groupe.

Pour ce premier dessin, choisissez **uniquement un type de capteur**.

Commentaires :

- N'oubliez pas les légendes.
- Les différents éléments à fixer sur votre châssis doivent être facilement identifiables.
- Prévoir l'emplacement d'au minimum 3 vis de diamètre 2mm qui vont vous permettre de fixer et d'enlever facilement le « bloc de pilotage » sur votre châssis.
- Une fois votre dessin terminé, montrez le à votre professeur.

### **5. Deuxième et troisième dessin du châssis**

Réalisez maintenant deux autres dessin du châssis (un par capteur restant)